

★パターン認識・メディア理解研究会 (PRMU)

専門委員長 佐藤真一 副委員長 藤吉弘亘・井尻善久
幹事 大西正輝・船富卓哉 幹事補佐 石井雅人・菅野裕介

☆PRMU 研究会今後の予定 [] 内発表申込締切日

2018年2月19日(月), 20日(火) 和歌山大〔12月4日(月)〕

テーマセッション：実世界情報処理, 3D点群処理及びその応用

近年, LiDAR や RGB-D カメラにより実世界を計測して得られる 3D 点群データが, 自動運転車やロボットの自律移動制御のための障害物検出や位置姿勢推定, 高精度 3D 地図作成に使われるなど注目を集めています. これらを活用するためには, 3D 点群処理の基盤技術の高度化に加え, その他の様々な実世界情報との統合・処理が必要であり, 更に高速化やリアルタイム化, ノイズや信号欠損への対処, 天候その他の不安定要因に対するロバスト化が求められています. そこで, 2018年2月研究会では PRMU 研究会と CNR 研究会共催で「実世界情報処理, 3D 点群処理及びその応用」と題したテーマセッションを企画します.

- ・3D 点群を用いた物体認識, 環境認識
- ・3D 点群処理と画像処理の融合
- ・クラウド上での 3D 点群データ統合, 認識結果統合
- ・スキャン型やマルチライン型など LiDAR センサ形式の特徴を生かした処理
- ・ロボットインタラクションのための実世界情報処理

など, 実環境を対象とした 3D 点群処理, 実世界情報処理に関する発表を広く募集致します. なお, 上記テーマに限らず一般の発表も受け付けます.

更に, PRMU 研究会では 2 月恒例のポスターセッションの発表も募集します. ポスターセッションは未完成なものを含む新しい研究を, 通常の記事とは別にポスター形式で発表して頂くもので, 特に学生や若手研究者の皆さんに活用して頂くことを目的としています. ポスターセッションの発表を対象とした「PRMU ポスターセッション賞」の表彰も予定しています. 奮って御発表下さい.

【発表申込先】 下記研究会発表申込システムからお申し込み下さい.

<http://www.ieice.org/ken/program/index.php?tgid=PRMU>

【問合せ先】

PRMU 研究会幹事

E-mail : prmu-organizer@mail.ieice.org